



MAINTENIR UN ROBOT - REMPLACEMENT DES COMPOSANTS ELECTRIQUES



Objectifs

Être capable de remplacer des moteurs, variateurs et cartes électroniques



Programme de la formation

ARCHITECTURE DU ROBOT

MOUVEMENTS NUMERIQUES

Le principe de fonctionnement
Le remplacement du moteur (ABB par Siemens)
Le remplacement du variateur des axes linéaires
Le remplacement du variateur des axes rotatifs
Le calibrage des axes numériques

CARTES ELECTRONIQUES

Le remplacement du pendant
Le remplacement de la carte CPU et armoire
Le remplacement de la carte interface
Le remplacement des modules E/S
Le remplacement des modules vacuostats numériques



Modalités pédagogiques

La formation repose sur une alternance entre transfert de savoir-faire et bonnes pratiques, avec des exercices concrets et des mises en situations.

Chaque stagiaire reçoit un support pédagogique contenant documents sujets et corrigés des cas pratiques exploités durant la formation.



Evaluation de l'atteinte des objectifs

Les stagiaires sont évalués tout au long de la formation, par bloc de compétences, au travers des travaux pratiques.

MEC

Date

Voir le planning annuel du catalogue de formation

Lieu

Le SEPRO Campus à la Roche sur Yon (85)

Durée

2 jours / 14 heures

Public

Techniciens Maintenance
Techniciens Méthodes

Nombre de participants

3 à 4 personnes

Moyens pédagogiques

Salles avec tableaux numériques interactifs

Mise à disposition de robot à commande numérique VISUAL 3 ou VISUAL 2 ou VISUAL SEPRO (1 robot pour 2 personnes)

Notions requises

Être capable d'exploiter un robot en production

Détenir un titre d'Habilitation Electrique

BR en cours de validité

Modalités d'accès

Réussite au questionnaire de positionnement

Une copie du titre d'Habilitation Electrique valide est à fournir

Formalisation à l'issue de la formation

Remise d'une attestation de présence